

---

---

---

---

---



## SEZIONI

$E$   
 $\downarrow \pi$   
 $B$

$\Gamma E = \{\text{sezioni}\}$   $\bar{e}$  un  $\mathcal{C}^\infty(M)$ -modulo  
 $\mathbb{R}$ -spazio vettoriale

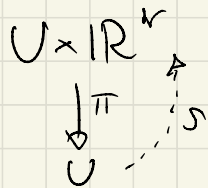
Def:  $S \subseteq B$  sottinsieme. Una **SEZIONE** su  $S$

$\bar{e}$   $s: S \rightarrow E$  linea t.c.  $\pi \circ s = \text{id}_S$

Prop: Ogni sezione su  $S$  linea, definita su  $S$  chiuso,  
si estende a sezione su  $B$ .

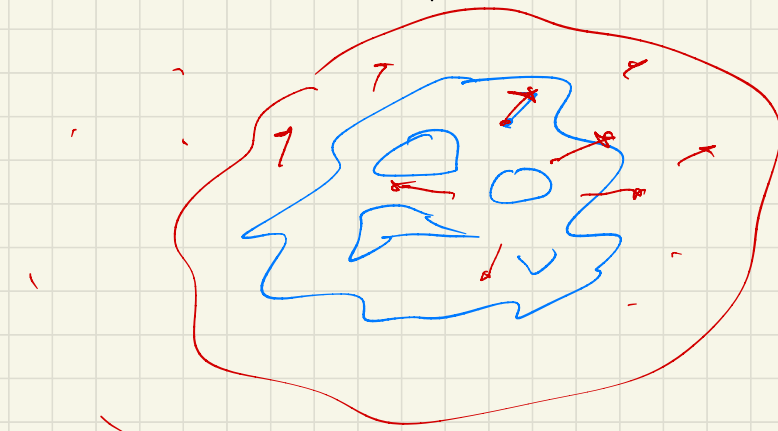
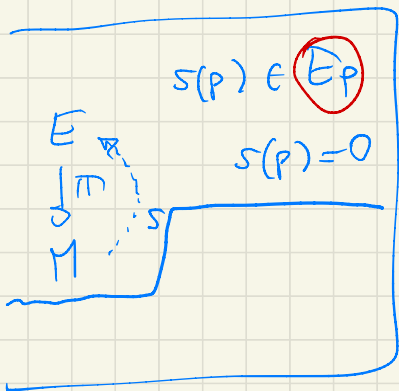
Si può chiedere anche  $s(p) = 0 \quad \forall p \in U(S)$  aperto.

Oss: Se  $U \subseteq B$  trivalizzante



$$\underline{s(p)} = (p, \underline{s'(p)}) \quad \underline{s': U \rightarrow \mathbb{R}^k}$$

Cor:  $S \subseteq M$  chiuso. Qualsiasi campo vettoriale liscio su  $S$   
 si estende a campo su  $\bar{M}$



Ogni fibrato  
 vettoriale  $E$   
 ha la  $\downarrow \pi$   
 $B$   
 SEZIONE NULLA  
 $\sigma(p) = 0 \forall p \in B$

Prop: Ogni fibrato vettoriale ha una metrica Riemanniana

dim:

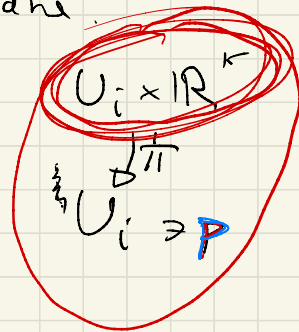
$E$   
 $\downarrow \pi$   
 $M^n$

$\{U_i\}_{i \in I}$

aperti trivializzanti

$\{\rho_i\}_{i \in I}$

partizione unita



Su  $U_i$  prendo  $g_i = (p)$  Euclideo

$E_p = \mathbb{R}^k$   $g_i(p)$   
 $g_i(p)(x, y) = \sum_{i=1}^k x_i y_i$

Definisco  $g$  metrica Riemanniana su  $E$

DEF+  $\rightarrow g(p) = \sum_{i \in I} g_i(p) \circ g_i(p)$  DEF+

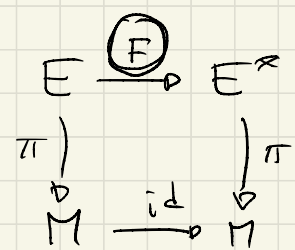
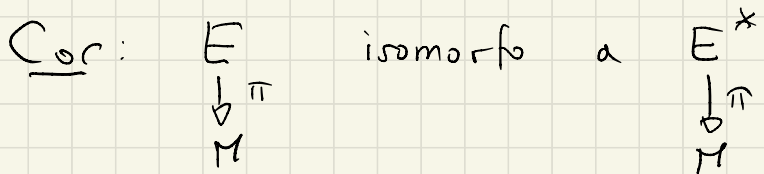
$g_i(p) \in S^2 E_p$

$\bullet$   $\bar{g}$  ben definito  $g \in \Gamma(S^2 E)$   $g(p) \in S^2 E_p$

Comb. lin. a coeff  $> 0$  di prod. sc. def +  $\bar{g}$  def +



Lorentziano = segn.  $(n, 1)$



dim: Prendo  $g$  metrica Riem. su  $E$   $g(p) : E_p \xrightarrow{\sim} E_p^*$

# FRAME

$$E \quad \text{rk} E = k$$

$\downarrow \pi$  Def: Un **FRAME**  $\bar{e}$  è un insieme di  $k$  sezioni:  $s_1, \dots, s_k \in \Gamma E$

$B \quad \dim B = 0$  t.c.  $s_1(p), \dots, s_k(p) \in E_p$  siano indep.  $\forall p \in B$

Prop:  $\exists$  frame  $\Leftrightarrow E$  è banale

dim:  $\boxed{\Rightarrow}$   $s_1, \dots, s_k \in \Gamma E$  frame

$$\begin{array}{ccc} B \times \mathbb{R}^k & \xrightarrow{F} & E \\ \downarrow & & \downarrow \\ B & \xrightarrow{\bar{e}} & B \end{array}$$

$$F(p, x) = x_1 s_1(p) + \dots + x_k s_k(p)$$

$\boxed{\Leftarrow}$

$$\begin{array}{c} B \times \mathbb{R}^k \\ \downarrow \\ B \end{array}$$

$$s_i(p) = (p, e_i)$$

□

Oss:  $S^{2n}$ ,  $TS^{2n}$  non ha sezioni mai nulle  $\Rightarrow$  non è banale  
 $S^{2n+1}$ ,  $TS^{2n+1}$  ha sezione mai nulla

Es:  $X(x_1, \dots, x_{2n+2}) = (x_2, -x_1, x_4, -x_3, \dots)$

Es: Trovare frame per  $TS^3$

Oss: Su un aperto trivializzante  $\exists$  sempre un frame

Def: Se  $E$  ha metrica Riem. un frame  $s_1, \dots, s_k$  è  
 $\downarrow$   
 $B$  **ORTONORMALE** se  $g(s_i(p), s_j(p)) = \delta_{ij} \quad \forall p, i, j$

Prop: Se  $E$  è banale, ha frame ortonormali

dim banale  $\Rightarrow$  ha frame  $s_1, \dots, s_k \xRightarrow{\text{Gram-Schmidt}} \bar{s}_1, \dots, \bar{s}_k$

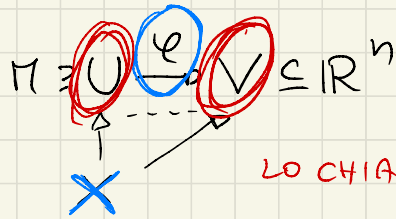
# CAMPI VETTORIALI

M varietà

$$X \in \Gamma TM$$

$$\mathfrak{X}(M) = \Gamma TM$$

In carta:



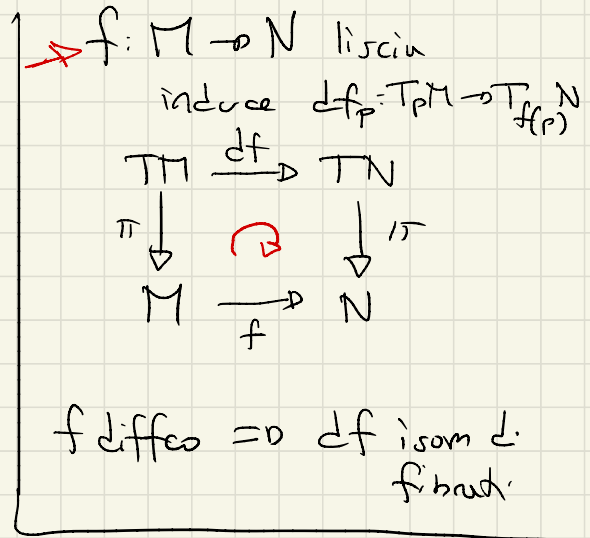
$$V \subseteq \mathbb{R}^n$$

$$X(p) = X^i(p) e_i$$

numeri

$$v = v^i v_i$$

$$X = X^i \frac{\partial}{\partial x_i}$$



Cambio coordinate

$$U \xrightarrow{\varphi'} \bar{V} \subseteq \mathbb{R}^n \quad \bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n$$

$$X = \bar{X}^i \frac{\partial}{\partial \bar{x}_i}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} = \left( \frac{\partial \bar{x}_j}{\partial x_i} \right) \frac{\partial}{\partial \bar{x}_j}$$

$$X = \bar{X}^i \frac{\partial}{\partial \bar{x}_i} = \bar{x}^i \frac{\partial x_j}{\partial \bar{x}_i} \frac{\partial}{\partial x_j} = X^j$$

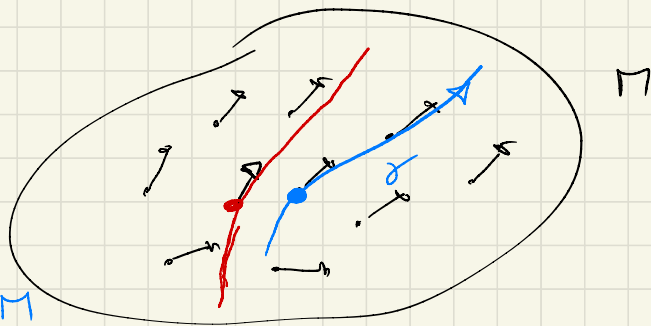
## CURVE INTEGRALI

$X$  campo vettoriale su  $M$

Def: Una **CURVA INTEGRALE** è

$\gamma: I \rightarrow M$  t.c.

$$\forall t \in I \quad X(\gamma(t)) = \gamma'(t) \in T_{\gamma(t)} M$$



Prop:  $\forall p \exists!$  curva integrale massimale  $\gamma_p: I_p \rightarrow M$  t.c.

$$\gamma_p(0) = p$$

↑ non è estendibile ad una curva integrale con dominio più grande

dim: In carte

$$\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$X(\gamma(t)) = \gamma'(t)$$

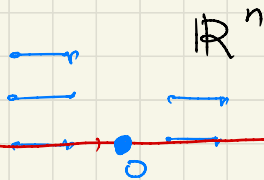
PROBLEMA DI CAUCHY  $\rightarrow \exists$  loc. unica sol. liscia



Non è detto che  $I = \mathbb{R}$

Esempio:

$$X = \frac{\partial}{\partial x^1}$$



$$\gamma_p(t) = p + te_1$$

$$M = \mathbb{R}^n - \{0\}$$

Def:  $X \in \mathcal{X}(M)$  è **COMPLETO** se  $I_p = \mathbb{R} \quad \forall p \in M$

FLUSSO

aperto

Teo:  $\exists!$   $M \times \{0\} \subseteq U \subseteq M \times \mathbb{R}$ ,  $\Phi: U \rightarrow M$  <sup>LISCIA</sup> t.c.

$$\underline{I_p = \{t \in \mathbb{R} \mid (p, t) \in U\}}, \quad \underline{\Phi(p, t) = \gamma_p(t)}$$

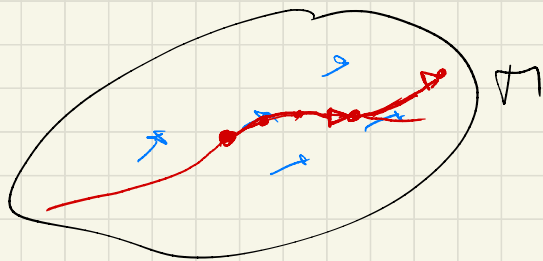
dim: Dipendenza liscia di  $\gamma_p(t)$  sia da  $p$  che da  $t$

□

Oss:  $X$  completo  $\Leftrightarrow U = M \times \mathbb{R}$

Lemma: Se  $\exists \varepsilon > 0$  t.c.  $\Pi \times (-\varepsilon, \varepsilon) \subseteq U$  allora  $X$  è completo

dim:



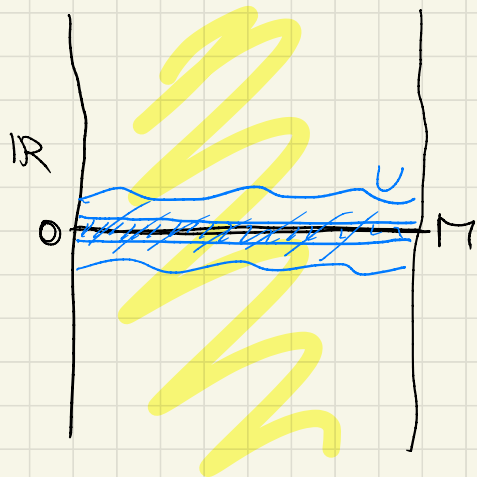
$$\underline{(-\varepsilon, \varepsilon) \subseteq I_p}$$

$$\forall p \in M$$

□

Cor: Se  $M$  cpt, allora  $X$  completo

dim:



□

Se  $X$  completo  $\exists \Phi(p, t) \in M \forall p \in M, \forall t \in \mathbb{R}$

Prop:  $\Phi_{-t}: M \rightarrow M$        $\Phi_{-t}(p) = \Phi(p, t)$

$\Phi$  è un diffeo. Inoltre  $\Phi_{t+u} = \Phi_t \circ \Phi_u \Rightarrow \Phi_{-t} = \Phi_t^{-1}$

ovvio

Oss:  $t \mapsto \Phi_t$  omomorfismo  $\Phi_0 = id$   
 $\mathbb{R} \rightarrow \text{Diffeo}(M)$

RADDRIZZAMENTO DI CAMPI

Prop:  $X \in \mathcal{X}(M)$      $X(p) \neq 0$

$\exists$  carte che trasformano  $X$

in  $\frac{\partial}{\partial x_1}$  su  $\mathbb{R}^n$

dim



$$\text{In carta } X = X^i \frac{\partial}{\partial x^i} \quad X(0) = \frac{\partial}{\partial x^1}$$

Sia  $\Phi_t$  flusso di  $X$

NOTA:  $\Phi_t(p) = \Phi(t, p)$

$$\underbrace{\psi(x_1, \dots, x_n)}_{\substack{\text{ben det. se } \\ x_1, \dots, x_n \text{ piccoli}}} = \Phi_{x_1}(0, x_2, \dots, x_n)$$

non è sempre definita  
però lo è se  $t$  e  $p$   
sono piccoli

$$\psi: B(\varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}^n$$

ben det. se  $x_1, \dots, x_n$  piccoli

$$d\psi_0 = \text{id}$$

$$\psi(0, x_2, \dots, x_n) = (0, x_2, \dots, x_n)$$

$\Downarrow$

$$(d\psi_0)(e_1) = e_1$$

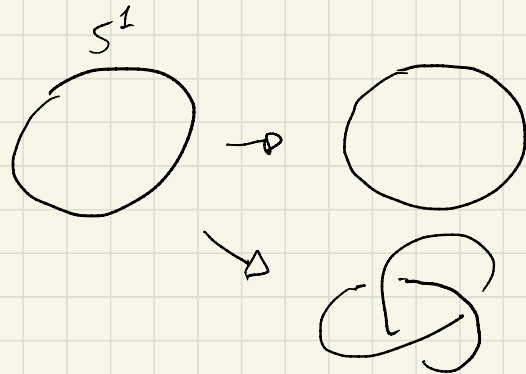
$\psi$  è diffeo loc in 0

$\psi^{-1}$  è la carta cercata

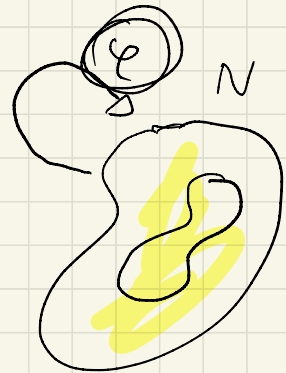
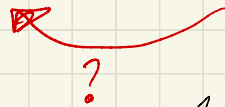
# ISOTOPIA AMBIENTE

Def:  $M, N$  variete  $f, g: M \hookrightarrow N$  embedding. Una ISOTOPIA  
è un  $F: M \times \mathbb{R} \rightarrow N$  t.c.  $F_0 = f, F_1 = g, F_t$  emb.

Def  $N$  variete. Una ISOTOPIA AMBIENTE è un isotopia  $F$   
fra  $\text{id}: N \rightarrow N$  e un diffe  $\psi: N \rightarrow N$   
t.c.  $F_t$  diffe  $\forall t$



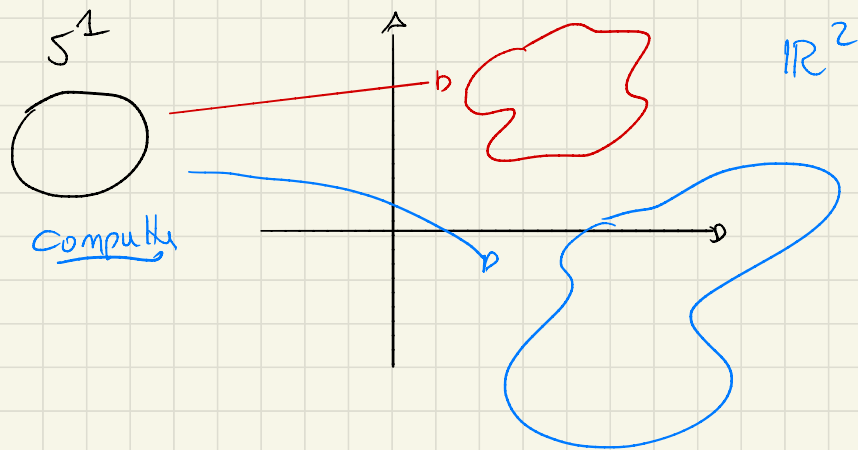
ISOTOPIA AMBIENTE  $\rightarrow$  ISOTOPIA



Se  $F_t$  è isot. amb. di  $N$  e  $f: M \hookrightarrow N$  emb.

allora  $G_t = F_t \circ f$  è isotopia di  $f$

$$t=0 \quad G_0 = f \qquad t=1 \quad G_1 = \underbrace{F_1}_\varnothing \circ f$$



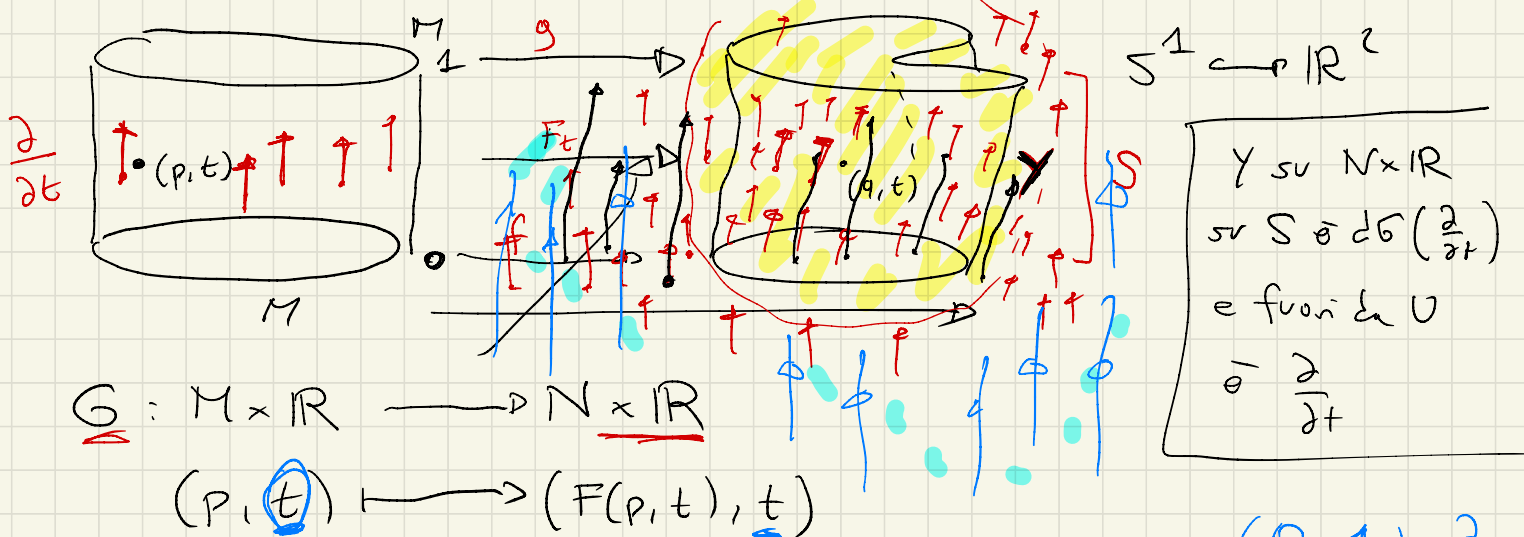
Teo:  $M \text{ cpt}$ ,  $f, g: M \hookrightarrow N$  emb. isotopi  $\Rightarrow \exists$  isotopia ambiente di  $N$  che li collega

dim:

$$\underbrace{F_t: M \rightarrow N}_{\text{emb.}}$$

$$F_0 = f, \quad F_1 = g$$

$$F: M \times \mathbb{R} \rightarrow N$$



- $G$  iniettiva .  $G$  immersione

$$dG_{(p,t)} = \begin{pmatrix} dF_t & ? \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$dF_t$  iniett.  $\Rightarrow dG_{(p,t)}$  iniett.

$$T_{(p,t)} M \times \mathbb{R} = T_p M \times \mathbb{R}$$

$$T_{(q,t)} N \times \mathbb{R} = T_q N \times \mathbb{R}$$

$(0, 1) = \frac{\partial}{\partial t}$

- $G$  embedding perché è propria (si usa Mcpt)  
 $K \subseteq N \times \mathbb{R}$        $K \subseteq N \times [-C, C]$

chiamo  $G^{-1}(K) \subseteq \mathbb{N} \times [-c, c]$  cpt  $\Rightarrow G^{-1}(K)$  cpt

• Quindi  $\text{Im}(G) \subseteq \mathbb{N} \times \mathbb{R}$  è sottovarietà

Chiamo  $Y$  il campo su  $\text{Im}(G)$  ottenuto spostando  $\frac{\partial}{\partial t}$  in avanti tramite  $G$

Ora considero solo  $Y \Big|_{G(\mathbb{N} \times [0, 1])} = S = Y$

Estendo  $Y$  ad un campo su  $\mathbb{N} \times \mathbb{R}$  che sia nullo fuori da un intorno  $U$  di  $S$

Modifico  $Y$  in modo che l'ultima coordinata sia di forza 1

•  $X$  è completo:  $\bar{\Phi} : \mathbb{N} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{N} \times \mathbb{R}$   
 $(q, t, u) \mapsto (\Phi_1(q, t, u), \Phi_2(q, t, u))$

$H : \mathbb{N} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{N}$   
 $(q, u) \mapsto \Phi_1(q, 0, u)$









